Регистры подкислителя

// Текущий режим работы ( 1-Регулирование, 2-калибровка Т1, 3-калибровка Т2 )

**{.addr=1000-1, .idx = 0, .read = ReadWorkMode, .write=0 },**

*// Значение АЦП датчика PH №1*

{.addr=1000+0, .idx = 0, .read = AInp\_ReadAdcValue, .write=0 },

*// Значение АЦП датчика PH №2*

{.addr=1000+1, .idx = 1, .read = AInp\_ReadAdcValue, .write=0 },

// Значение датчика PH №1 ( умноженное на 10 )

{.addr=1000+2, .idx = 0, .read = AInp\_ReadPhValue, .write=0 },

// Значение датчика PH №2 ( умноженное на 10 )

{.addr=1000+3, .idx = 1, .read = AInp\_ReadPhValue, .write=0 },

// Системное значение PH ( умноженное на 10 )

//( берется с датчика PH №1. Если разбег значений датчиков 1 и 2 больше +-0.5, то -1 )

{.addr=1000+4, .idx = 0, .read = AInp\_ReadSystemPh, .write=0 },

// Заданное значение PH ( умноженное на 10 )

{.addr=1000+5, .idx = 0, .read = ReadSetupPhValue, .write=WriteSetupPhValue },

// тарировочная точка 1 для датчика №1

{.addr=2000+0, .idx = 0, .read = AInp\_ReadAdcTar1, .write=AInp\_WriteAdcTar1 },

{.addr=2000+1, .idx = 0, .read = AInp\_ReadPhTar1, .write=AInp\_WritePhTar1 },

// тарировочная точка 2 для датчика №1

{.addr=2000+2, .idx = 0, .read = AInp\_ReadAdcTar2, .write=AInp\_WriteAdcTar2 },

{.addr=2000+3, .idx = 0, .read = AInp\_ReadPhTar2, .write=AInp\_WritePhTar2 },

// тарировочная точка 1 для датчика №2

{.addr=2000+4, .idx = 1, .read = AInp\_ReadAdcTar1, .write=AInp\_WriteAdcTar1 },

{.addr=2000+5, .idx = 1, .read = AInp\_ReadPhTar1, .write=AInp\_WritePhTar1 },

// тарировочная точка 2 для датчика №2

{.addr=2000+6, .idx = 1, .read = AInp\_ReadAdcTar2, .write=AInp\_WriteAdcTar2 },

{.addr=2000+7, .idx = 1, .read = AInp\_ReadPhTar2, .write=AInp\_WritePhTar2 },

// пропорциональный коэффициент

{.addr=3000+0, .idx = 0, .read = Reg\_ReadCoefficient, .write=Reg\_WriteCoefficient },

// интегральный коэффициент

{.addr=3000+1, .idx = 1, .read = Reg\_ReadCoefficient, .write=Reg\_WriteCoefficient },

// дифференциальный коэффициент

{.addr=3000+2, .idx = 2, .read = Reg\_ReadCoefficient, .write=Reg\_WriteCoefficient },

// максимальное время в секундах отсутствия воды для остановки регулятора и насоса

{.addr=4000+0, .idx = 0, .read = Reg\_Read\_MAX\_OUT\_OF\_WATER\_SEC, .write=Reg\_Write\_MAX\_OUT\_OF\_WATER\_SEC },

// максимальное время в секундах отклонения значения PH от задания PH для остановки регулятора и насоса

{.addr=4000+1, .idx = 0, .read = Reg\_Read\_MAX\_TIME\_ERROR\_PH\_SEC, .write=Reg\_Write\_MAX\_TIME\_ERROR\_PH\_SEC },

// время хода регулятора в секундах

{.addr=4000+2, .idx = 0, .read = Reg\_Read\_REG\_CYCLETIME\_SEC, .write=Reg\_Write\_REG\_CYCLETIME\_SEC },

// флаг - отсутствие воды (0-1)

{.addr=5000+0, .idx = MON\_IsNoWater, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// флаг - ошибка датчиков

{.addr=5000+1, .idx = MON\_IsErrSensors, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// флаг - ошибка регулирования

{.addr=5000+2, .idx = MON\_IsErrTimeoutSetupPh, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// установленное значение PH

{.addr=5000+3, .idx = MON\_PH\_Setup, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// текущее значение PH1

{.addr=5000+4, .idx = MON\_PH1\_Current, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// текущее значение PH2

{.addr=5000+5, .idx = MON\_PH2\_Current, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// % открытия регулятора

{.addr=5000+6, .idx = MON\_RegPercentOn, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// значение PID \* 100;

{.addr=5000+7, .idx = MON\_PID\_Value, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// знак PID

{.addr=5000+8, .idx = MON\_PID\_Positive, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// DeltaPercent;

{.addr=5000+9, .idx = MON\_DeltaPercent, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// знак DeltaPercent

{.addr=5000+10, .idx = MON\_DeltaPercentPositive, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },

// длительность открытия клапана в мс.

{.addr=5000+11, .idx = MON\_ImpulseTime\_ms, .read = Reg\_Read\_MonitoringValue, .write=0 },